

الأستاذ:

القرض التأليفي عدد2

الضارب: 1

التوقيت: 60دق

التربية التكنولوجية

2021 / 2020

اسم و لقب التلميذ: القسم: 9 اساسي الرقم:

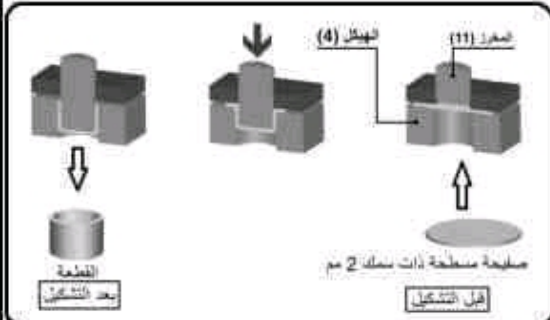
الملتح : جهاز تشكيل الصفائح المعدنية

1. تقديم السند:

يمكن جهاز تشكيل الصفائح المعدنية من صنع قطع بأشكال مختلفة انطلاقاً من صفائح معدنية مسطحة ذات سمك رقيق خاصة من الألمنيوم.



بعض أشكال القطع التي يمكن الحصول عليها



بعض مراحل تشكيل الصفائح المعدنية

1) رقم قطع جهاز تشكيل الصفائح المعدنية حسب الرسم الشامل صفحة 5/5

...../1



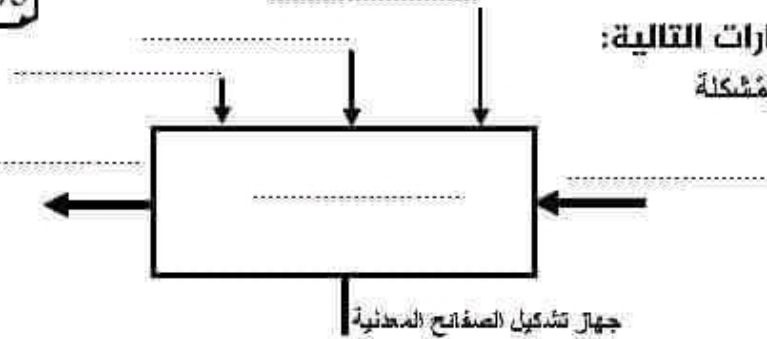
2. طريقة الاشتغال

بعد منك المقبض (1) و توزيع الذراع (2) تُمرر حركة الدوران الى العمود (5) الذي ينقل هذه الحركة الى الاسطوانة اللامركزية (6) التي حسب شكلها و ارتباطها مع المخرز (11) تقوم بنقع هذا الاخير الى الاسفل مما يؤدي الى القيام بعملية تشكيل الصفائح ذات السمك 2mm حسب شكل المخرز (11) و شكل الهيكل (4).

3. التحليل الوظيفي

(2) اتمم المخطط بالاستعمال العبارات التالية:

تشكيل - ضبط - قطعة مُشكلة - صفيحة غير مُشكلة
- المستعمل - الطاقة



(3) ضع ارقام قطع الجهاز التي لها دور رئيسي في تشكيل الصفائح مُرتبة في المخطط التالي



0.75/1.25

4. الوظائف التقنية

بالاعتماد على الرسم الشامل في الصفحة 5/5

(4) اذكر اسم و رقم القطع التي تحتوي على لولب داخلي؟

0.5

(5) اذكر اسم و رقم القطع التي تحتوي على لولب خارجي؟

0.5

(6) ما هو دور النابض (9)؟

0.5

(7) لماذا صُنعت الاسطوانة اللامركزية (9) بذلك الشكل؟

0.5

(8) هل أضيف المشبك (10) لتفادي الدوران او التنقل او الاثنين معا؟

0.25

(9) لماذا شكل العمود (5) من جهة الذراع (2) مربع هل يمكن تغييره بشكل دائري؟

0.5

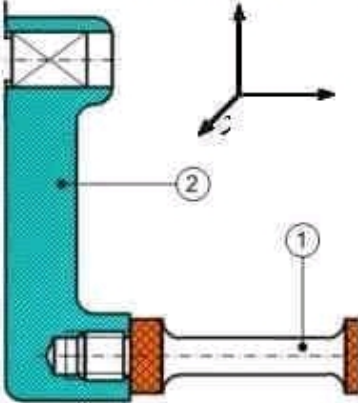
(10) اتمم الجدول التالي بتحديد نوع المادة لكل قطعة؟

1.25

القطعة	المادة
(2) الذراع
(3) الرسادة
(4) الهيكل
(13) القاعدة
(1) المقبض

7. الروابط الميكانيكية

14) بالاعتماد على المحاور ox , oy و oz : استخراج الحركات الممكنة بين القطعتين 1 و 2 .



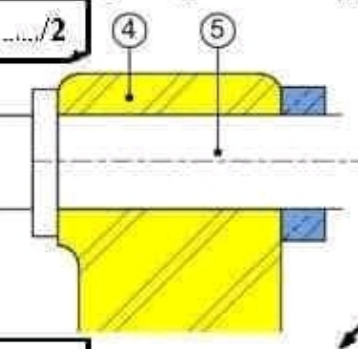
.....

 } 1/2

T_x	...	R_x	...	1/2
T_y	...	R_y	...	
T_z	...	R_z	...	

هذا الربط الميكانيكي يُسمى :

15) بالاعتماد على المحاور ox , oy و oz : استخراج الحركات الممكنة بين القطعتين 4 و 5 .



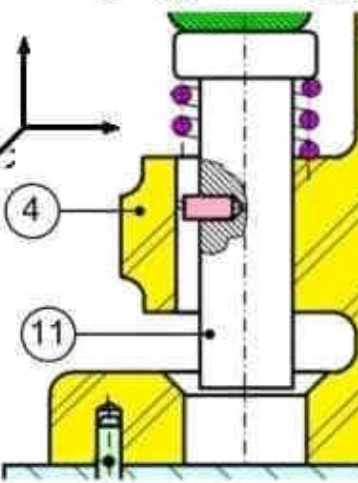
.....

 } 4/5

T_x	...	R_x	...	4/5
T_y	...	R_y	...	
T_z	...	R_z	...	

هذا الربط الميكانيكي يُسمى :

16) بالاعتماد على المحاور ox , oy و oz : استخراج الحركات الممكنة بين القطعتين 4 و 11 .



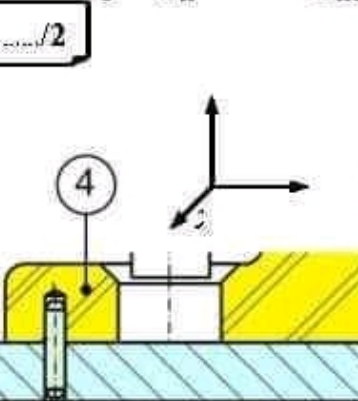
.....

 } 11/4

T_x	...	R_x	...	11/4
T_y	...	R_y	...	
T_z	...	R_z	...	

هذا الربط الميكانيكي يُسمى :

17) بالاعتماد على المحاور ox , oy و oz : استخراج الحركات الممكنة بين القطعتين 4 و 13 .



.....

 } 13/4

T_x	...	R_x	...	13/4
T_y	...	R_y	...	
T_z	...	R_z	...	

هذا الربط الميكانيكي يُسمى :

